

書名：用 mBlock 玩 mBot 機器人互動程式設計

本書寫作的 mBlock 為 V5.1 版。如果您是使用 mBlock V5.2 或 V5.3 版本設計程式時，部分功能的中文翻譯不同但功能相同。以下為各種版本的對照說明：

(一) 即時連線功能

在線模式或即時模式，兩者功能相同，都是電腦與 mBot 保持即時連線的狀態。

mBlock V5.1 在線模式	mBlock V5.2 即時模式
	
mBlock V5.3 即時模式	
	<p>註一：mBlock V5.3新增mBot的方式 1、在設備中按【+添加】，新增mBot，再設定連接的方式。</p>

(二) 循線感測器功能

在課本 4-2 節與 5-2 節中，判斷循線感測器功能的積木(如下圖)



V5.1 與 V5.2 或 V5.3 「定義左與右」完全相反，如果使用 V5.2 或 V5.3 讀者，請記得將「左右對調」，程式才能正確執行，以課本 5-4 範例程式為例，說明如下：

mBlock V5.1 (本書)	mBlock V5.2或 V5.3
<p>Sensor1 右邊</p> <p>Sensor2 左邊</p>	<p>Sensor1 左邊</p> <p>Sensor2 右邊</p>
V5.1 版 課本 85 與 86 頁範例程式	V5.2 版 85 與 86 頁修訂範例程式